

Московский государственный университет им. М. В. Ломоносова  
Факультет вычислительной математики и кибернетики

# Алгоритмы и алгоритмические языки

## Лекция 20

20 ноября 2019 г.

## Быстрая сортировка

```
static void QuickSort (int *a, int left, int right) {  
    /* comp -- компаранд, i, j -- значения индексов */  
    int comp, tmp, i, j;  
    i = left; j = right;  
    comp = a[(left + right)/2];  
    do {  
        while (a[i] < comp && i < right)  
            i++;  
        while (comp < a[j] && j > left)  
            j--;  
        if (i <= j) {  
            tmp = a[i];  
            a[i] = a[j];  
            a[j] = tmp;  
            i++, j--;  
        }  
    } while (i <= j);  
}
```

## Быстрая сортировка

```
static void QuickSort (int *a, int left, int right) {  
    ...  
    if (left < j)  
        QuickSort (a, left, j);  
    if (i < right)  
        QuickSort (a, i, right);  
}
```

Программа быстрой сортировки.

```
void qsort (int *a, int n) {  
    QuickSort (a, 0, n - 1);  
}
```

Нужно, чтобы значение компаранда было таким, чтобы он попал в середину результирующей последовательности. Мы пытаемся угадать, какой из элементов массива имеет такое значение. Чем лучше мы угадаем, тем быстрее выполнится алгоритм.

Покажем, что цикл **do-while** действительно строит нужное нам разбиение массива  $a[]$ .

- В процессе работы цикла индексы  $i$  и  $j$  не выходят за пределы отрезка  $[left, right]$ , так как в циклах **while** выполняются соответствующие проверки.
- В момент окончания работы цикла **do-while**  $j \leq right$ , так как части разбиения не могут быть пустыми: хотя бы один элемент массива  $a[]$  (в крайнем случае  $a[right]$ ) содержится в правой части разбиения.
- Аналогично, в момент окончания работы цикла **do-while**  $i \geq left$ .
- В момент окончания работы цикла **do-while** любой элемент подмассива  $a[left..j]$  не больше любого элемента подмассива  $a[i..right]$ , что очевидно.

## Быстрая сортировка. Пример разделения массива

Работа цикла `do-while` на примере: 5 3 2 6 4 1 3 7.

- Пусть в качестве первого компаранда выбран первый элемент массива — 5 (`a[left]`).

Во время первого прохода цикла `do-while` после выполнения обоих циклов `while` получим:

(5) 3 2 6 4 1 {3} 7 (в круглых скобках элемент с индексом  $i$ , в фигурных — элемент с индексом  $j$ ).

- Поскольку  $i < j$ , элементы, выделенные скобками, нужно поменять местами: 3 (3) 2 6 4 {1} 5 7.
- В результате второго прохода цикла `do-while` получим: до обмена — 3 3 2 (6) 4 {1} 5 7;  
после обмена — 3 3 2 1 ({4}) 6 5 7.
- Третий проход лишь увеличивает  $i$ .

Теперь массив  $a$  состоит из двух подмассивов 3 3 2 1 4 и 6 5 7, причём  $i = 5$ ,  $j = 4$ . Нужно рекурсивно применить метод к этим подмассивам.

При выборе компаранда можно брать первый элемент, значение которого больше значения следующего элемента. Для результирующих подмассивов из примера компаранды заключены в квадратные скобки:

3 [3] 2 1 4 и [6] 5 7.

Оценка времени работы быстрой сортировки ( $\Theta$ -нотация).

Если  $f(n)$  и  $g(n)$  — некоторые функции, то запись  $g(n) = \Theta(f(n))$  означает, что найдутся такие константы  $c_1, c_2 > 0$  и такое  $n_0$ , что для всех  $n \geq n_0$  выполняются соотношения

$$0 \leq c_1 f(n) \leq g(n) \leq c_2 f(n),$$

т.е. при больших  $n$   $f(n)$  хорошо описывает поведение  $g(n)$ .

Время выполнения цикла `do-while` –  $\Theta(n)$ , где  $n = \text{right} - \text{left} + 1$ .

Для алгоритма QuickSort максимальное (наихудшее) время выполнения  $T_{\max}(n) = \Theta(n^2)$ . Наихудшее время: при каждом Partition массив длины  $n$  разбивается на подмассивы длины 1 и  $n - 1$ .

Для  $T_{\max}(n)$  имеет место соотношение  $T_{\max}(n) = T_{\max}(n - 1) + \Theta(n)$ . Очевидно, что  $T_{\max}(1) = \Theta(1)$ . Следовательно,

$$T_{\max}(n) = T_{\max}(n - 1) + \Theta(n) = n(n - 1)/2 = \Theta(n^2).$$

Если исходный массив  $a$  отсортирован в порядке убывания, время его сортировки в порядке возрастания с помощью алгоритма QuickSort будет  $\Theta(n^2)$ .

Минимальное и среднее время выполнения алгоритма QuickSort  $T_{mean}(n) = \Theta(n \log n)$  с разными константами: чем ближе разбиение на подмассивы к сбалансированному, тем константы меньше.

Доказательство использует теорему о рекуррентных оценках из Кормен, Ч. Лейзерсон, Р. Ривест. Алгоритмы: построение и анализ. М.: МЦНМО, 1999. ISBN 5-900916-37-5, с. 66-73.

Рекуррентное соотношение для минимального (наилучшего) времени сортировки  $T_{min}(n)$  имеет вид

$$T_{min}(n) = 2T_{min}(n/2) + \Theta(n),$$

так как минимальное время получается тогда, когда на каждом шаге удается выбрать компаранд, который делит массив на два подмассива одинаковой длины  $\lceil n/2 \rceil$ . Применяя ту же теорему, получаем  $T_{min}(n) = \Theta(n \log n)$ .



Рекуррентное соотношение для  $T(n)$  в общем случае, когда на каждом шаге массив делится в отношении  $q : (n - q)$ , причем  $q$  равномерно распределено между 1 и  $n$ , также можно решить и установить, что  $T(n) = \Theta(n \log n)$  (та же книга, с. 160-164).

# Двоичное дерево

*Двоичное дерево* — набор узлов, который:

- либо пуст (пустое дерево),
- либо разбит на три непересекающиеся части:  
узел, называемый корнем,  
двоичное дерево, называемое *левым поддеревом*, и  
двоичное дерево, называемое *правым поддеревом*.

Двоичное дерево не является частным случаем обычного дерева, хотя у этих структур много общего. Основные отличия:

- пустое дерево является двоичным деревом, но не является обычным деревом;
- двоичные деревья  $(A(B, \text{NULL}))$  и  $(A(\text{NULL}, B))$  различны, а обычные деревья — одинаковы.

Термины: узлы, ветви, корень, листья, высота.

# Описание узла двоичного дерева на Си

```
typedef struct bin_tree {  
    char info;  
    struct bin_tree *left;  
    struct bin_tree *right;  
} node;
```

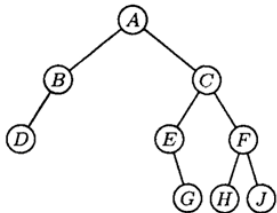


Рис. 1. Двоичное дерево

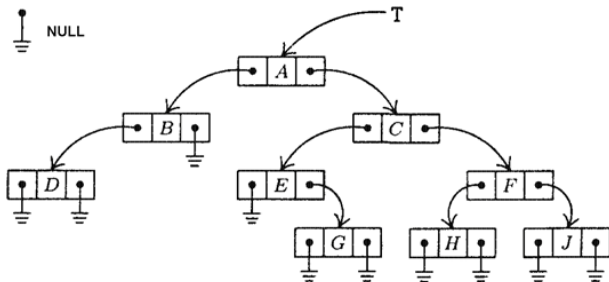


Рис. 2 Представление дерева с рис.1 в компьютере.

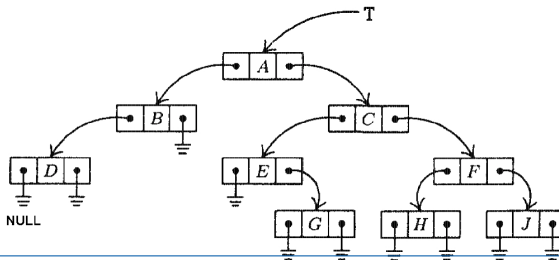
# Способы обхода двоичного дерева

Обход в глубину в *прямом порядке*:

- обработать корень,
- обойти левое поддерево,
- обойти правое поддерево.

Порядок обработки узлов дерева: A B D C E G F H J.

Линейная последовательность узлов, полученная при прямом обходе, отражает «спуск» информации от корня дерева к листьям.



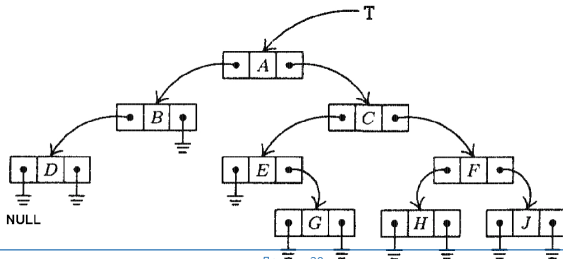
# Способы обхода двоичного дерева

Обход в глубину в обратном порядке:

- обойти левое поддерево,
- обойти правое поддерево,
- обработать корень.

Порядок обработки узлов дерева: D B G E H J F C A.

Линейная последовательность узлов, полученная при обратном обходе, отражает «подъём» информации от листьев к корню дерева.

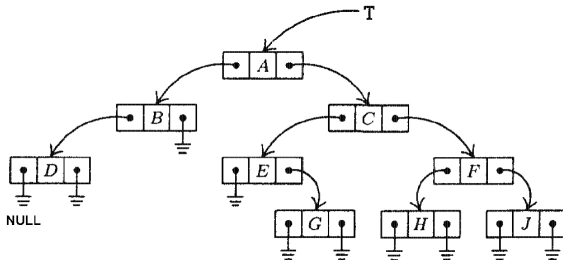


# Способы обхода двоичного дерева

Симметричный обход в глубину (обход в симметричном порядке):

- обойти левое поддерево,
- обработать корень,
- обойти правое поддерево.

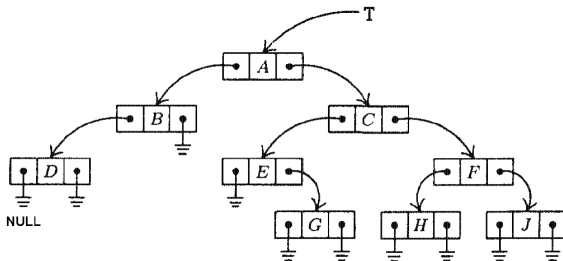
Порядок обработки узлов дерева: D B A E G C H F J.



# Способы обхода двоичного дерева

Обход двоичного дерева в *ширину*: узлы дерева обрабатываются «по уровням» (уровень составляют все узлы, находящиеся на одинаковом расстоянии от корня).

Порядок обработки узлов дерева: A B C D E F G H J.



```
void preorder (node * r) {  
    if (r == NULL)  
        return;  
    if (r->info)  
        printf ("%c", r->info);  
    preorder (r->left);  
    preorder (r->right);  
}
```



```
void postorder (node *r) {
    if (r == NULL)
        return;
    postorder (r->left);
    postorder (r->right);
    if (r->info)
        printf ("%c", r->info);
}

void inorder (node *r) {
    if (r == NULL)
        return;
    inorder (r->left);
    if (r->info)
        printf ("%c", r->info);
    inorder (r->right);
}
```

## Нерекурсивная функция симметричного обхода

**r** — указатель на корень дерева;

**t** — указатель на корень обрабатываемого (текущего) поддерева;

**stack** — массив, на котором моделируется стек;

**depth** — глубина стека;

**top** — указатель вершины стека.

Стек требуется для ручного сохранения параметров функции, локальных переменных и точки возврата (если рекурсивных вызовов функции несколько).

В функции **inorder** нет локальных переменных, а второй из двух рекурсивных вызовов хвостовой, что позволяет не сохранять его параметры в стеке.

Поэтому сохраняется только параметр функции.

## Нерекурсивная функция симметричного обхода. Алгоритм

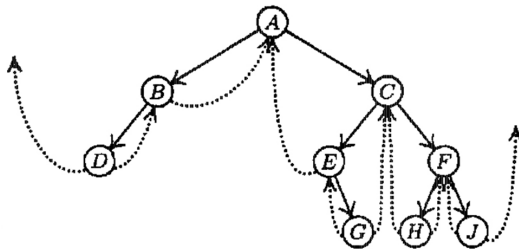
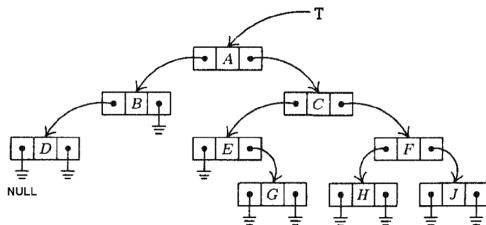
1. Инициализация. Сделать стек пустым, т.е. затолкнуть **NULL** на дно стека: `stack[0] = NULL`; установить указатель стека на дно стека: `top = 0`; установить указатель `t` на корень дерева: `t = r`.
2. Конец ветви. Если `t == NULL`, перейти к 4.
3. Продолжение ветви. Затолкнуть `t` в стек: `stack[++top] = t`; установить `t = t->left` и вернуться к шагу 2.
4. К обработке правой ветви. Вытолкнуть верхний элемент стека в `t`: `t = stack[top]`; `top--`; Если `t == NULL`, выполнение алгоритма прекращается, иначе обработать данные узла, на который указывает `t`, и перейти к шагу 5.
5. Начало обработки правой ветви. Установить `t = t->right` и вернуться к шагу 2.

## Нерекурсивная функция симметричного обхода. Код

```
int inorder (node *r, char *order) {
    node *t = r, *stack[depth];    // depth = ?
    int top = 0, i = 0;
    if (!t)
        return 0;
    stack[0] = NULL;                // 1
    while (1) {
        while (t) {                 // 2
            stack[++top] = t;       // 3
            t = t->left;
        }
    }
    <...>
}
```

```
<...>
    t = stack[top--];           // 4
    if (t) {
        order[i++] = t->info;   // обработка
        t = t->right;          // 5
    } else                     // t == NULL
        break;                 // 4
    }
    return i;
}
```

# Прошитое двоичное дерево



Рассмотрим двоичное дерево на верхнем рисунке. У этого дерева нулевых указателей, больше, чем ненулевых: 10 против 8. Это — типичный случай.

Будем записывать вместо нулевых указателей указатели на родителей (или более далеких предков) соответствующих узлов (такие указатели называются нитями). Это позволит при обходе дерева не использовать стек.

## Прошитое двоичное дерево. Описание узла

```
typedef struct bin_tree {
    char info;
    struct bin_tree *left;
    struct bin_tree *right;
    char left_tag;
    char right_tag;
} threaded_node;
```

Нити устанавливаются таким образом, чтобы указывать на предшественников (левые нити) или последователей (правые нити) текущего узла при соответствующем обходе дерева.

Обычное дерево	Прошитое дерево
$P \rightarrow \text{left} == \text{NULL}$	$P \rightarrow \text{left\_tag} == 1, P \rightarrow \text{left} == P\_pred\_in$
$P \rightarrow \text{left} == Q$	$P \rightarrow \text{left\_tag} == 0, P \rightarrow \text{left} == Q$
$P \rightarrow \text{right} == \text{NULL}$	$P \rightarrow \text{right\_tag} == 1, P \rightarrow \text{right} == P\_next\_in$
$P \rightarrow \text{right} == Q$	$P \rightarrow \text{right\_tag} == 0, P \rightarrow \text{right} == Q$

```
threaded_node * next_in (threaded_node *p) {
    threaded_node *q = p->right;
    if (p->right_tag == 1)
        return q;
    while (q->left_tag == 0) //q != NULL
        q = q->left;        //q->left != NULL
    return q;
}
```

Функция `next_in` фактически реализует симметричный обход дерева, так как позволяет для произвольного узла дерева `P` найти следующий элемент `P_next_in`. Многократно применяя эту функцию, можно вычислить топологический порядок узлов двоичного дерева, соответствующий симметричному обходу.

Аналогичным образом можно построить функции, вычисляющие следующий узел дерева в прямом или обратном порядке обхода.



```
threaded_node * next_in (threaded_node *p) {
    threaded_node *q = p->right;
    if (p->right_tag == 1)
        return q;
    while (q->left_tag == 0) //q != NULL
        q = q->left;        //q->left != NULL
    return q;
}
```

С помощью обычного представления невозможно для произвольного узла  $P$  вычислить  $P\_next\_in$ , не вычисляя всей последовательности узлов.

Функции `next_in` не требуется стек ни в явной, ни в неявной (рекурсия) форме.

Если  $p$  — произвольно выбранный узел дерева, то следующий фрагмент функции `next_in`:

```
q = p->right;  
if (p->right_tag == 1)  
    return q;
```

выполняется только один раз.

Обход прошито́го дерева выполняется быстрее, так как для него не нужны операции со стеком.

Для `inorder` требуется больше памяти, чем для `next_in`, из-за массива `stack[depth]` (пропорционально высоте дерева).

Нельзя допускать переполнение стека деревьев (массив выделяется с запасом либо используется реализация стека с динамическим перевыделением памяти).

## Прошитое двоичное дерево. Заголовок

В функции `inorder` используется указатель `r` на корень двоичного дерева. Желательно, применив функцию `next_in` к корню `r`, получить указатель на самый первый узел дерева для выбранного порядка обхода. Для этого к дереву добавляется еще один узел — заголовок дерева (`header`).

```
header->left_tag = 0;  
header->right_tag = 0;  
header->left = r;  
header->right = header;
```

